

8 Numerische Integration

Die Berechnung bestimmter Integrale kann in der Praxis meist nur näherungsweise mit Hilfe von sog. “Quadraturformeln” erfolgen. Dazu macht man für eine Funktion $f \in C[a, b]$ den Ansatz

$$I(f) = \int_a^b f(x) dx \sim I^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n \alpha_i f(x_i)$$

mit Stützstellen $a \leq x_0 < \dots < x_n \leq b$ und Gewichten $\alpha_i \in \mathbf{R}$. Ein einfaches Beispiel ist die sog. Rechteck-Regel:

$$I(f) \approx \sum_{i=0}^{n-1} (x_{i+1} - x_i) f(x_i).$$

8.1 Interpolatorische Quadraturformeln

Ein naheliegender Weg zur Konstruktion von Quadraturformeln ist der über die Polynominterpolation. Zu den (paarweise verschiedenen) Stützstellen $a \leq x_0 < \dots < x_n \leq b$ wird das Lagrangesche Interpolationspolynom gebildet

$$p_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i) \ell_i^{(n)}(x)$$

und dann gesetzt

$$I^{(n)}(f) := \int_a^b p_n(x) dx = \sum_{i=0}^n f(x_i) \underbrace{\int_a^b \ell_i^{(n)}(x) dx}_{\equiv \alpha_i}. \quad (8.1.1)$$

Die Quadraturgewichte α_i hängen offenbar nur von $[a, b]$ und den Stützstellen x_0, \dots, x_n ab. Der Quadraturfehler einer solchen sog. “interpolatorischen” Quadraturformel lässt sich leicht angeben:

Theorem 8.1.1 (Lagrange-Quadratur)

Für interpolatorische Quadraturformeln gilt:

$$I(f) - I^{(n)}(f) = \int_a^b f[x_0, \dots, x_n, x] \prod_{j=0}^n (x - x_j) dx. \quad (8.1.2)$$

Beweis: Die allgemeine Darstellung des Quadraturfehlers folgt aus der Restglieddarstellung der Interpolation in Theorem 7.2.3. \square

Aus der Fehlerdarstellung (8.1.2) folgt, dass die interpolatorische Quadraturformel $I^{(n)}(\cdot)$ “exakt” ist für Polynome $p \in \mathbb{P}_n$; dies ergibt sich ja bereits aus ihrer Konstruktion. Allgemein heisst eine Quadraturformel “von der Ordnung m ”, wenn durch sie wenigstens alle Polynome aus \mathbb{P}_{m-1} exakt integriert werden. Die interpolatorischen Quadraturformeln $I^{(n)}(\cdot)$ zu $n + 1$ Stützstellen sind also mindestens von der Ordnung $n + 1$.

Ein wichtiger Spezialfall sind die auf äquidistant verteilten Stützstellen basierenden sog. "Newton-Cotes-Quadraturformeln":

a) "abgeschlossene" Newton-Cotes-Formeln (a, b sind Stützstellen)

$$x_i = a + iH, \quad i = 0, \dots, n, \quad H = \frac{b-a}{n},$$

b) "offene" Newton-Cotes-Formeln (a, b sind keine Stützstellen)

$$x_i = a + (i+1)\tilde{H}, \quad i = 0, \dots, n, \quad \tilde{H} = \frac{b-a}{n+2}.$$

Zur Berechnung der Gewichte α_i geht man z.B. im Fall der abgeschlossenen Formeln wie folgt vor: Jedes $x \in [a, b]$ ist darstellbar als $x = a + tH$ mit einem $t \in [0, n]$. Durch Koordinatentransformation $x \rightarrow t = \frac{x-a}{H}$ erhält man

$$\ell_i^{(n)}(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{a + tH - a - jH}{a + iH - a - jH} = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{t - j}{i - j}.$$

Also ist

$$\alpha_i = \int_a^b L_i^{(n)}(x) dx = H \int_0^n \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{t - j}{i - j} dt, \quad i = 0, \dots, n.$$

Diese Gewichte werden ein für allemal berechnet und tabelliert. Für die offenen Newton-Cotes-Formeln verfährt man analog.

Beispiel 8.1.2 Abgeschlossene Newton-Cotes-Formel für $n = 2$ ($H := \frac{b-a}{2}$)

$$\alpha_0 = H \int_0^2 \frac{t-1}{0-1} \frac{t-2}{0-2} dt = \frac{H}{2} \int_0^2 (t^2 - 3t + 2) dt = \frac{1}{3} H$$

$$\alpha_1 = H \int_0^2 \frac{t-0}{1-0} \frac{t-2}{1-2} dt = -H \int_0^2 (t^2 - 2t) dt = \frac{4}{3} H$$

$$\alpha_2 = H \int_0^2 \frac{t-0}{2-0} \frac{t-1}{2-1} dt = \frac{H}{2} \int_0^2 (t^2 - t) dt = \frac{1}{3} H$$

$$I_2(f) = \frac{H}{3} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] \quad (\text{Simpson-Regel})$$

Wir geben im folgenden einige der einfachsten Newton-Cotes-Formeln an:

a) Abgeschlossene Formeln ($n = 1, 2, 3, 4$): $H := (b-a)/n$

$$I^{(1)}(f) = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (\text{Trapez-Regel})$$

$$I^{(2)}(f) = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] \quad (\text{Simpson-Regel})$$

$$I^{(3)}(f) = \frac{b-a}{8} [f(a) + 3f(a+H) + 3f(b-H) + f(b)] \quad \left(\frac{3}{8}\text{-Regel}\right)$$

$$I^{(4)}(f) = \frac{b-a}{90} \left[7f(a) + 32f(a+H) + 12f\left(\frac{a+b}{2}\right) + 32f(b-H) + 7f(b) \right].$$

b) Offene Formeln ($n = 0, 1, 2, 3$) $\tilde{H} := (b - a)/(n + 2)$

$$I^{(0)}(f) = (b - a) f\left(\frac{a + b}{2}\right) \quad (\text{Mittelpunkt-Regel})$$

$$I^{(1)}(f) = \frac{b - a}{2} [f(a + \tilde{H}) + f(b - \tilde{H})]$$

$$I^{(2)}(f) = \frac{b - a}{3} \left[2f(a + \tilde{H}) - f\left(\frac{a + b}{2}\right) + 2f(b - \tilde{H}) \right]$$

$$I^{(3)}(f) = \frac{b - a}{24} [11f(a + \tilde{H}) + f(a + 2\tilde{H}) + f(b - 2\tilde{H}) + 11f(b - \tilde{H})].$$

Besitzen die in den Restgliedern auftretenden Ableitungen von f auf $[a, b]$ festes Vorzeichen, so gestattet der Vergleich der abgeschlossenen und offenen Formeln (unter Vernachlässigung des Rundungsfehlers) eine Einschliessung des Integralwertes. Zum Beispiel ergibt sich für **konvexe** Funktionen ($f'' \geq 0$) mit der (Sehnen)-Trapezregel und der (Tangenten)-Trapezregel (Mittelpunkts-Regel):

$$(b - a) f\left(\frac{a + b}{2}\right) \leq I(f) \leq \frac{b - a}{2} [f(a) + f(b)]. \quad (8.1.3)$$

Im Gegensatz zu den Newton-Cotes-Formeln verwenden die sog. “**Besselschen Formeln**” auch Stützstellen ausserhalb von $[a, b]$; z.B.:

$$I^{(3)}(f) = \frac{b - a}{24} [-f(2a - b) + 13f(a) + 13f(b) - f(2b - a)].$$

Die sog. “**Hermiteschen Formeln**” verwenden Ableitungswerte; z.B.:

$$I^{(3)}(f) = \frac{b - a}{2} [f(a) + f(b)] + \frac{(b - a)^2}{12} [f'(a) - f'(b)].$$

Sie basieren auf dem Hermiteschen Interpolationspolynom zu $n + 1 = 2m + 2$ Stützstellen $a \leq x_0 < \dots < x_m \leq b$ und Stützwerten $f(x_i), f'(x_i), i = 0, \dots, m$.

Wir wollen nun für die drei gebräuchlichsten Newton-Cotes-Formeln, die **Trapez-Regel**, die **Simpson-Regel** und die **Mittelpunkt-Regel**, die Restglieddarstellungen ableiten.

Theorem 8.1.3 (Quadraturrestglieder)

Es gelten die folgenden Restglieddarstellungen

i) für die Trapezregel:

$$I(f) - \frac{b - a}{2} [f(a) + f(b)] = -\frac{(b - a)^3}{12} f''(\zeta), \quad f \in C^2[a, b],$$

ii) für die Simpson-Regel:

$$I(f) - \frac{b - a}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a + b}{2}\right) + f(b) \right] = -\frac{(b - a)^5}{2880} f^{(4)}(\zeta), \quad f \in C^4[a, b],$$

iii) für die Mittelpunkt-Regel:

$$I(f) - (b-a) f\left(\frac{a+b}{2}\right) = \frac{(b-a)^3}{24} f''(\zeta), \quad f \in C^2[a, b],$$

mit gewissen Zwischenstellen $\zeta \in [a, b]$.

Beweis: i) Wegen $(x-a)(x-b) \leq 0$ in $[a, b]$ gilt

$$I(f) - I^{(1)}(f) = \frac{f''(\zeta)}{2} \int_a^b (x-a)(x-b) dx = -\frac{(b-a)^3}{12} f''(\zeta).$$

ii) Da $(x-a)(x-\frac{a+b}{2})(x-b)$ in $[a, b]$ einen Vorzeichenwechsel hat, kann die Methode i) hier nicht angewendet werden. Mit der Newtonschen Formel des Interpolationsrestglieds gilt

$$\begin{aligned} I(f) - I^{(2)}(f) &= \int_a^b f\left[a, \frac{a+b}{2}, b, x\right] (x-a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right) (x-b) dx \\ &= \int_a^b \frac{f\left[a, \frac{a+b}{2}, b, x\right] - f\left[a, \frac{a+b}{2}, b, \frac{a+b}{2}\right]}{x - \frac{a+b}{2}} \underbrace{(x-a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 (x-b)}_{\leq 0} dx + \\ &+ f\left[a, \frac{a+b}{2}, b, \frac{a+b}{2}\right] \underbrace{\int_a^b (x-a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right) (x-b) dx}_{=0}. \end{aligned}$$

Nach dem verallgemeinerten Mittelwertsatz der Integralrechnung folgt

$$\begin{aligned} I(f) - I^{(2)}(f) &= \int_a^b f\left[a, \frac{a+b}{2}, \frac{a+b}{2}, b, x\right] (x-a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 (x-b) dx \\ &= \frac{f^{(4)}(\zeta)}{4!} \int_a^b (x-a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 (x-b) dx. \end{aligned}$$

iii) Da $x - \frac{a+b}{2}$ in $[a, b]$ einen Vorzeichenwechsel hat, verwenden wir eine analoge Schlussweise wie in ii):

$$\begin{aligned} I(f) - I^{(0)}(f) &= \int_a^b f\left[\frac{a+b}{2}, x\right] \left(x - \frac{a+b}{2}\right) dx \\ &= \int_a^b \frac{f\left[\frac{a+b}{2}, x\right] - f\left[\frac{a+b}{2}, \frac{a+b}{2}\right]}{x - \frac{a+b}{2}} \underbrace{\left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2}_{\geq 0} dx + \dots + f'\left(\frac{a+b}{2}\right) \underbrace{\int_a^b \left(x - \frac{a+b}{2}\right) dx}_{=0} \\ &= \int_a^b f\left[\frac{a+b}{2}, \frac{a+b}{2}, x\right] \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 dx \\ &= \frac{f''(\zeta)}{2} \int_a^b \left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2 dx. \end{aligned}$$

Analog lassen sich die Restglieddarstellungen der Newton-Cotes-Formeln höherer Ordnung herleiten. □

Bei den abgeschlossenen Newton-Cotes-Formeln treten ab $n = 7$ und bei den offenen ab $n = 2$ **negative** Gewichte α_i auf. Dadurch erhöht sich die Rundungsfehleranfälligkeit dieser Formeln (Auslöschungsgefahr). Ausserdem kann im allgemeinen keine Konvergenz $I_h^{(n)}(f) \rightarrow I(f)$ ($n \rightarrow \infty$) erwartet werden, da die Lagrange-Interpolation kein generell konvergenter Prozess ist. Man wendet daher zur Berechnung von $I(f)$ die Quadraturformeln nur auf Teilintervalle der Länge h an und summiert die Einzelbeiträge zu den sog. **“summierten”** Quadraturformeln.

$$I_h^{(n)}(f) := \sum_{i=0}^{N-1} I_{[x_i, x_{i+1}]}^{(n)}(f), \quad h = \frac{b-a}{N}. \quad (8.1.4)$$

Gilt für die verwendete Quadraturformel die Fehlerdarstellung

$$I_{[x_i, x_{i+1}]}(f) - I_{[x_i, x_{i+1}]}^{(n)}(f) = \omega_n h^{m+2} f^{(m+1)}(\zeta_i), \quad \zeta_i \in [x_i, x_{i+1}],$$

mit einem $m \geq n$, so ergibt sich mit dem Zwischenwertsatz für den Fehler die Darstellung

$$I(f) - I_h^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^{N-1} \omega_n h^{m+2} f^{(m+1)}(\zeta_i) = \omega_n h^{m+2} N f^{(m+1)}(\zeta),$$

mit einem $\zeta \in [a, b]$. Wegen $N = \frac{b-a}{h}$ folgt also

$$I(f) - I_h^{(n)}(f) = \omega_n (b-a) h^{m+1} f^{(m+1)}(\zeta), \quad \zeta \in [a, b]. \quad (8.1.5)$$

Beispiel 8.1.4

i) Summierte Trapez-Regel ($m = 1$)

$$I_h^{(1)}(f) = \sum_{i=0}^{N-1} \frac{x_{i+1} - x_i}{2} [f(x_i) + f(x_{i+1})] + \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_i) + f(b) \right],$$

$$I(f) - I_h^{(1)}(f) = -\frac{b-a}{12} h^2 f''(\zeta), \quad \zeta \in [a, b].$$

ii) Summierte Simpson-Regel ($m = 3$)

$$I_h^{(2)}(f) = \sum_{i=0}^{N-1} \frac{x_{i+1} - x_i}{6} \left[f(x_i) + 4f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right) + f(x_{i+1}) \right]$$

$$= \frac{h}{6} \left\{ f(a) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_i) + 4 \sum_{i=0}^{N-1} f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right) + f(b) \right\},$$

$$I(f) - I_h^{(2)}(f) = -\frac{b-a}{2880} h^4 f^{(4)}(\zeta), \quad \zeta \in [a, b].$$

iii) Summierte Mittelpunkt-Regel ($m = 1$)

$$I_h^{(0)}(f) = \sum_{i=0}^{N-1} (x_{i+1} - x_i) f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right) = h \sum_{i=0}^{N-1} f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right),$$

$$I(f) - I_h^{(0)}(f) = \frac{b-a}{24} h^2 f''(\zeta), \quad \zeta \in [a, b].$$

8.2 Das Rombergsche Integrationsverfahren

Die zusammengesetzten Quadraturformeln mit Schrittweite $h = \frac{b-a}{N}$ legen es nahe, das Prinzip der Extrapolation zum Grenzwert “ $h = 0$ ” zu verwenden. Die dazu nötige häufige Anwendung der Quadraturformeln erfordert solche mit einfacher Struktur und einer möglichst geringen Anzahl von Funktionsauswertungen. Wir beschränken uns daher im folgenden auf die zusammengesetzte Trapez-Regel. Das durch Extrapolation der Trapez-Regel gewonnene Integrationsverfahren geht auf Romberg (1955) zurück und trägt daher auch seinen Namen. Wir setzen $h = (b - a)/N$ und $x_j = a + jh$, $j = 0, \dots, N$. Für die zusammengesetzte Trapez-Regel gilt dann

$$\int_a^b f(x) dx = h \left\{ \frac{1}{2} f(a) + \sum_{j=1}^{N-1} f(x_j) + \frac{1}{2} f(b) \right\} - h^2 \frac{b-a}{12} f''(\zeta). \quad (8.2.1)$$

Ist $f \in C[a, b]$, so konvergiert bekanntlich

$$a(h) = h \sum_{j=0}^{N-1} f(x_j) + \underbrace{\frac{h}{2} \{f(b) - f(a)\}}_{\rightarrow 0} \rightarrow \int_a^b f(x) dx \quad (h \rightarrow 0).$$

Die Grundlage der Berechnung von $\lim_{h \rightarrow 0} a(h)$ durch Extrapolation ist wieder eine asymptotische Entwicklung von $a(h)$ nach Potenzen der Gitterweite h .

Theorem 8.2.1 (*Euler-MacLaurinsche Summenformel*)

Für $f \in C^{2m+2}[a, b]$ gilt die sog. “Euler-MacLaurinsche Summenformel”

$$\begin{aligned} a(h) = & \int_a^b f(x) dx + \sum_{k=1}^m h^{2k} \frac{1}{(2k)!} B_{2k} \{f^{(2k-1)}(b) - f^{(2k-1)}(a)\} + \\ & + h^{2m+2} \frac{b-a}{(2m+2)!} B_{2m+2} f^{(2m+2)}(\zeta), \quad \zeta \in [a, b], \end{aligned}$$

mit den Bernoulli-Zahlen B_{2k} .

Beweis: Siehe z.B. Stoer I. □

Die Bernoulli-Zahlen sind z.B. bestimmt als die Koeffizienten in der Potenzreihenentwicklung

$$\frac{x}{e^x - 1} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{B_k}{k!} x^k, \quad (8.2.2)$$

und genügen der Rekursionsformel

$$B_k = - \sum_{j=0}^{k-1} \frac{k!}{j!(k-j+1)!} B_j, \quad k = 1, \dots. \quad (8.2.3)$$

$$B_0 = 1, \quad B_1 = -\frac{1}{2}, \quad B_2 = \frac{1}{6}, \quad B_4 = -\frac{1}{30}, \quad B_6 = \frac{1}{42}, \quad B_8 = -\frac{1}{30}, \dots$$

Für ungerade Indizes gilt $B_{2j+1} = 0$, und für $k \rightarrow \infty$ wachsen die Bernoulli-Zahlen sehr schnell (wie $B_{2k} \approx (2k)!/(2\pi)^{2k}$) an.

Die summierte Trapez-Regel besitzt also eine Entwicklung nach geraden Potenzen von h . Dieser Umstand macht die Extrapolation mit geraden Polynomen, d.h. solchen in h^2 , besonders effizient. Zur Berechnung von

$$\lim_{h \rightarrow 0} a(h) = \int_a^b f(x) dx = a(0)$$

geht man nach dem Extrapolationsprinzip wie folgt vor:

- i) Für eine Folge von Schrittweiten $h_0 > h_1 > h_2 > \dots > h_m$ wird $a(h_k)$ berechnet.

Beispiel: $h_k = h/2^k$ (Romberg-Folge)

- Vorteil: Wiederverwendbarkeit von Funktionswerten
 Nachteil: rasch anwachsende Stützstellenzahl.

- ii) Das Interpolationspolynom in h^2 zu den Stützpunkten

$$(h_i^2, a(h_i)), \quad i = 0, \dots, m,$$

wird an der Stelle $h = 0$ nach dem Neville-Schema ausgewertet.

Der "Algorithmus von Romberg" lautet dann:

$$\begin{aligned} a_{i0} &= a(h_i), \quad i = 0, \dots, m, & k &= 1, \dots, m : \\ a_{ik} &= a_{i,k-1} + \frac{a_{i,k-1} - a_{i-1,k-1}}{\left(\frac{h_{i-k}}{h_i}\right)^2 - 1}, \quad i = k, \dots, m. \end{aligned} \tag{8.2.4}$$

Man baut also sukzessive folgendes Extrapolationsschema auf:

k	0	1	2		$m-1$	m
h_0	a_{00}					
h_1	a_{10}	a_{11}				
h_2	a_{20}	a_{21}	a_{22}			
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\ddots		
h_{m-1}	$a_{m-1,0}$	$a_{m-1,1}$	$a_{m-1,2}$	\dots	$a_{m-1,m-1}$	
h_m	$a_{m,0}$	$a_{m,1}$	$a_{m,2}$	\dots	$a_{m,m-1}$	$a_{m,m}$

Die Diagonalelemente $a_{k,k}$ sind gerade die Näherungen zu $a(0)$, die man durch Extrapolation der Stützpunkte $(h_i^2, a(h_i)), i = 0, \dots, k$, gewinnt.

Als Folgerung aus dem allgemeinen Satz 8.2.1 erhält man die Konvergenzaussage:

Theorem 8.2.2 (Romberg-Integration)

Es sei $f \in C^{2m+2}[a, b]$. Der für die Schrittweitenfolge $h_k = h/2^k$, $k = 0, \dots, m$, berechnete extrapolierte Wert $a_{m,m}$ konvergiert gegen $a(0)$ für $h \rightarrow 0$ mit der Fehlerordnung

$$a(0) - a_{m,m} = \mathcal{O}(h^{2m+2}). \quad (8.2.5)$$

Bemerkung 8.2.3 Sei $f \in C^{2m-2}(-\infty, \infty)$ mit der Periode $[a, b]$. Dann ist $f^{(k)}(a) = f^{(k)}(b)$, und Satz 8.2.1 ergibt

$$a(h) = \int_a^b f(x) dx + \mathcal{O}(h^{2m+2}).$$

Ist sogar $f \in C^\infty(-\infty, \infty)$, so konvergiert die zusammengesetzte Trapez-Regel schneller als jede Potenz von h gegen das Integral von f über ein ganzes Periodenintervall. Wegen $f(a) = f(b)$ ist in diesem Fall

$$a(h) = h \sum_{j=0}^{N-1} f(x_j), \quad (8.2.6)$$

d.h.: Die Trapez-Regel fällt mit der summierten Rechteckregel zusammen. Diese primitivste Quadraturregel konvergiert also bereits besser als jede Potenz von h , sodass die Anwendung komplizierter Formeln eher schädlich wäre.

8.3 Gauss'sche Quadraturformeln

Die interpolatorischen Quadraturformeln

$$I^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n a_i f(x_i) \quad (8.3.1)$$

zu den Stützstellen $x_0, \dots, x_n \in [a, b]$ sind nach Konstruktion mindestens von der Ordnung $n + 1$, d.h.: Für ihr Restglied gilt:

$$R^{(n)}(p) \equiv I(p) - I^{(n)}(p) = 0 \quad \forall p \in \mathbb{P}_n. \quad (8.3.2)$$

Für den Spezialfall der Newton-Cotes-Formeln mit geradem $n > 0$ haben wir gesehen (Übungsaufgabe), dass sogar Polynome aus P_{n+1} exakt integriert werden. Es stellt sich nun das Problem, die Stützstellen x_0, \dots, x_n und die Gewichte $\alpha_0, \dots, \alpha_n$ so zu wählen, dass Polynome möglichst hohen Grades exakt integriert werden. Eine natürliche obere Grenze für die Ordnung einer Quadraturformel der Art $I^{(n)}(\cdot)$ ist $2n + 2$. Wäre nämlich $I^{(n)}(\cdot)$ von höherer Ordnung, d.h. insbesondere also exakt für das Polynom

$$p(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i)^2 \in \mathbb{P}_{2n+2},$$

so ergäbe sich der Widerspruch

$$0 < \int_a^b p(x) dx = I^{(n)}(p) = 0.$$

Wir wollen im folgenden zeigen, dass es tatsächlich interpolatorische Quadraturformeln zu $n + 1$ Stützstellen gibt, welche die Maximalordnung $2n + 2$ haben. Sie heissen “**Gauss’sche Quadraturformeln**”.

Seien $p_n \in \mathbb{P}_n$ und $p_{2n+1} \in \mathbb{P}_{2n+1}$ die Lagrangeschen Interpolationspolynome einer Funktion $f \in C[a, b]$ zu den $n + 1$ bzw. $2n + 2$ Stützstellen $x_0, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots, x_{2n+1} \in [a, b]$. Für die zugehörigen Quadraturformeln $I^{(n)}(\cdot)$ bzw. $I^{(2n+1)}(\cdot)$ gilt dann

$$\begin{aligned} I(f) - I^{(2n+1)}(f) &= I(f) - \sum_{i=0}^{2n+1} f[x_0, \dots, x_i] \int_a^b \prod_{j=0}^{i-1} (x - x_j) dx \\ &= I(f) - I^{(n)}(f) - \sum_{i=n+1}^{2n+1} f[x_0, \dots, x_i] \int_a^b \prod_{j=0}^{i-1} (x - x_j) dx. \end{aligned}$$

Wir schreiben für $i = n + 1, \dots, 2n + 1$:

$$\int_a^b \prod_{j=0}^{i-1} (x - x_j) dx = \int_a^b \underbrace{\prod_{j=0}^n (x - x_j)}_{\in \mathbb{P}_{n+1}} \underbrace{\prod_{j=n+1}^{i-1} (x - x_j)}_{\in \mathbb{P}_n} dx.$$

Die Polynome

$$1, x - x_{n+1}, (x - x_{n+1})(x - x_{n+2}), \dots, \prod_{j=n+1}^{2n} (x - x_j)$$

bilden eine Basis von \mathbb{P}_n . Wählen wir nun die ersten $n + 1$ Stützstellen $x_0, \dots, x_n \in [a, b]$ so, dass

$$\int_a^b \prod_{j=0}^n (x - x_j) q(x) dx = 0 \quad \forall q \in \mathbb{P}_n, \quad (8.3.3)$$

so folgt

$$I(f) - I^{(n)}(f) = I(f) - I^{(2n+1)}(f),$$

d.h.: Die interpolatorische Quadraturformel $I^{(n)}(\cdot)$ ist exakt für Polynome aus \mathbb{P}_{2n+1} , also von der Ordnung $2n + 2$.

Auf dem Funktionenraum $C[a, b]$ verwenden wir im folgenden wieder das übliche Skalarprodukt und die zugehörige Norm

$$(f, g) := \int_a^b f(x) g(x) dx, \quad \|f\| := (f, f)^{1/2}.$$

Die obige Bedingung (8.3.3) besagt dann, dass das Polynom

$$p(x) \equiv \prod_{j=0}^n (x - x_j) = x^{n+1} + r(x), \quad r \in \mathbb{P}_n,$$

bzgl. des Skalarprodukts (\cdot, \cdot) “orthogonal” zum Teilraum $\mathbb{P}_n \subset C[a, b]$ sein muss. Zur Konstruktion von p und damit seiner Nullstellen x_0, \dots, x_n wenden wir das Gram-Schmidtsche

Orthogonalisierungsverfahren auf die Basis $\{1, x, \dots, x^{n+1}\}$ von \mathbb{P}_{n+1} an:

$$\begin{aligned}\tilde{p}_0(x) &:= 1, \quad p_0(x) := \|1\|^{-1} \tilde{p}_0(x), \\ \tilde{p}_k(x) &:= x^k - \sum_{j=0}^{k-1} (x^k, p_j) p_j(x), \quad p_k(x) := \|\tilde{p}_k\|^{-1} \tilde{p}_k(x), \quad k = 1, \dots, n+1.\end{aligned}$$

Dann ist $\{\tilde{p}_0, \dots, \tilde{p}_{n+1}\}$ ein ‘‘Orthogonalsystem’’ und $\{p_0, \dots, p_{n+1}\}$ ein ‘‘Orthonormalsystem’’ in \mathbb{P}_{n+1} . Offenbar ist

$$\tilde{p}_{n+1}(x) = x^{n+1} + r(x), \quad r \in \mathbb{P}_n,$$

sodass wir $p(x) := \tilde{p}_{n+1}(x)$ setzen können. Die $n+1$ Nullstellen $\lambda_0, \dots, \lambda_n$ von $p(x)$ sind dann mögliche Kandidaten für ‘‘optimale’’ Integrationspunkte.

Wir legen im folgenden ein Skalarprodukt der allgemeinen Gestalt

$$(f, g)_\omega := \int_a^b f(x) g(x) \omega(x) dx$$

mit einer integrierbaren Gewichtsfunktion $\omega(x) > 0$, $x \in (a, b)$ zugrunde. Seien dann \tilde{p}_n , $n = 0, 1, 2, \dots$, die mit Hilfe des Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahrens aus $\{1, x, x^2, \dots\}$ gewonnenen bzgl. $(\cdot, \cdot)_\omega$ orthogonalen Polynome.

Theorem 8.3.1 (*Nullstellen orthogonaler Polynome*)

Die bzgl. des Skalarproduktes $(\cdot, \cdot)_\omega$ orthogonalen Polynome \tilde{p}_n besitzen lauter reelle, einfache Nullstellen, die alle im Innern des Intervalls $[a, b]$ liegen.

Beweis: Wir definieren die Menge

$$N_n := \{\lambda \in (a, b) \mid \lambda \text{ Nullstelle } \mathbf{ungerader} \text{ Vielfachheit von } \tilde{p}_n\}$$

und setzen

$$\begin{aligned}q(x) &:= 1 && \text{für } N_n = \emptyset, \quad \text{und} \\ q(x) &:= \prod_{i=1}^m (x - \lambda_i) && \text{für } N_n = \{\lambda_1, \dots, \lambda_m\}.\end{aligned}$$

Dann ist das Polynom $\tilde{p}_n \cdot q \in \mathbb{P}_{n+m}$ reell und hat in (a, b) keinen Vorzeichenwechsel. Es gilt

$$(\tilde{p}_n, q)_\omega = \int_a^b \tilde{p}_n(x) q(x) \omega(x) dx \neq 0.$$

Für $m < n$ ist dies ein Widerspruch zu $\tilde{p}_n \perp \mathbb{P}_{n-1}$. □

Die orthogonalen Polynome \tilde{p}_n bzgl. des Skalarproduktes (\cdot, \cdot) auf $[a, b]$ heissen ‘‘**Legendre-Polynome**’’ (auf $[a, b]$); üblicherweise betrachtet man diese auf dem Referenzintervall $[-1, 1]$ und bezeichnet sie dann mit $L_n(x)$. Im folgenden betrachten wir daher zunächst den Fall $[a, b] \equiv [-1, 1]$.

Aufgrund von Satz 8.3.1 können wir nun die Nullstellen $\lambda_0, \dots, \lambda_n$ des $(n+1)$ -ten Legendre-Polynoms L_{n+1} als Stützstellen einer interpolatorischen Quadraturformel auf dem Intervall $[-1, 1]$ verwenden:

$$I^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n \alpha_i f(\lambda_i), \quad \alpha_i = \int_{-1}^1 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - \lambda_j}{\lambda_i - \lambda_j} dx.$$

Wir fassen die Ergebnisse dieser Vorüberlegungen in folgendem Satz zusammen.

Theorem 8.3.2 (*Gauss'sche Quadraturformeln*)

Es gibt genau eine interpolatorische Quadraturformel zu $n+1$ paarweise verschiedenen Stützstellen über dem Intervall $[-1, 1]$ mit der Ordnung $2n+2$. Ihre Stützstellen sind gerade die Nullstellen $\lambda_0, \dots, \lambda_n \in (-1, 1)$ des $(n+1)$ -ten Legendre-Polynoms $L_{n+1} \in \mathbb{P}_{n+1}$, und ihre Gewichte genügen der Beziehung

$$\alpha_i = \int_{-1}^1 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \left(\frac{x - \lambda_j}{\lambda_i - \lambda_j} \right)^2 dx > 0, \quad i = 0, \dots, n.$$

Für $f \in C^{2n+2}[-1, 1]$ besitzt ihr Restglied die Darstellung

$$R^{(n)}(f) = \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!} \int_{-1}^1 \prod_{j=0}^n (x - \lambda_j)^2 dx, \quad \xi \in (-1, 1).$$

Beweis: Das Legendre-Polynom L_{n+1} ist orthogonal zu \mathbb{P}_n und hat mit seinen (reellen) Nullstellen $\lambda_0, \dots, \lambda_n \in (-1, 1)$ die Darstellung

$$L_{n+1}(x) = \prod_{i=0}^n (x - \lambda_i).$$

Aufgrund der obigen Vorbetrachtung ist die zugehörige interpolatorische Quadraturformel dann von $(2n+2)$ -ter Ordnung. Zur Bestimmung der Gewichte α_i setzen wir

$$l_i(x) := \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - \lambda_j}{\lambda_i - \lambda_j}, \quad i = 0, \dots, n,$$

und erhalten wegen $l_1^2 \in \mathbb{P}_{2n}$

$$0 < \int_{-1}^1 l_1(x)^2 dx = \sum_{j=0}^n \alpha_j \underbrace{l_i(\lambda_j)^2}_{\delta_{ij}} = \alpha_i.$$

Zum Beweis der Eindeutigkeit der Gauss'schen Quadraturformel sei angenommen, es gäbe eine zweite Formel

$$\tilde{I}^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n \tilde{\alpha}_i f(\tilde{\lambda}_i)$$

der Ordnung $2n+2$. Mit den analog gebildeten Polynomen $\tilde{l}_i \in \mathbb{P}_n$ folgte dann ebenfalls $\tilde{\alpha}_i > 0$. Also wäre

$$0 = \int_{-1}^1 \frac{1}{\tilde{\alpha}_i} \underbrace{\tilde{l}_i(x)}_{\in P_n} L_{n+1}(x) dx = \sum_{j=0}^n \frac{\tilde{\alpha}_j}{\tilde{\alpha}_i} \underbrace{\tilde{l}_i(x)}_{=\delta_{ij}} L_{n+1}(\tilde{\lambda}_j) = L_{n+1}(\tilde{\lambda}_i).$$

Wegen der eindeutigen Bestimmtheit der Nullstellen λ_i von L_{n+1} folgte damit $\lambda_i = \tilde{\lambda}_i$ sowie $\alpha_i = \tilde{\alpha}_i$.

Es bleibt, die Restglieddarstellung herzuleiten. Nach Satz ? und ? gibt es ein Polynom $h \in \mathbb{P}_{2n+1}$, welches die Hermitesche Interpolationsaufgabe

$$h(\lambda_i) = f(\lambda_i), \quad h'(\lambda_i) = f'(\lambda_i), \quad i = 0, \dots, n,$$

löst und für $f \in C^{2n+2}[-1, 1]$ die Restglieddarstellung hat:

$$f(x) - h(x) = f[\lambda_0, \lambda_0, \lambda_1, \lambda_1, \dots, \lambda_n, \lambda_n, x] \prod_{i=0}^n (x - \lambda_i)^2.$$

Anwendung der Gauss'schen Quadraturformel auf $h(x)$ ergibt dann wegen der Identität $I^{(n)}(h) = I(h)$:

$$\begin{aligned} I(f) - I^{(n)}(f) &= I(f - h) - I^{(n)}(f - h) \\ &= \int_{-1}^1 f[\lambda_0, \lambda_0, \dots, \lambda_n, \lambda_n, x] \prod_{i=0}^n \underbrace{(x - \lambda_i)^2}_{\geq 0} dx - \sum_{i=0}^n \alpha_i \underbrace{\{f(\lambda_i) - h(\lambda_i)\}}_{=0} \\ &= \frac{1}{(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\xi) \int_{-1}^1 \prod_{i=0}^n (x - \lambda_i)^2 dx. \end{aligned}$$

□

Die Legendre-Polynome $L_n \in P_n$ lassen sich auf $[-1, 1]$ in der Form

$$L_n(x) = \frac{n!}{(2n)!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n \quad (0! := 1)$$

schreiben und genügen der rekursiven Beziehung

$$L_0(x) \equiv 1, \quad L_1(x) \equiv x, \quad L_{n+1}(x) = x L_n(x) - \frac{n^2}{4n^2 - 1} L_{n-1}(x), \quad n \geq 1.$$

Ihre Nullstellen werden analytisch bzw. (für $n > 3$) numerisch bestimmt und können Tabellenwerken entnommen werden; z.B.:

$$\begin{aligned} L_2(x) = x^2 - \frac{1}{3} : \quad \lambda_0 &= -\sqrt{1/3}, \quad \lambda_1 = \sqrt{1/3} \\ L_3(x) = x^3 - \frac{3}{5}x : \quad \lambda_0 &= -\sqrt{3/5}, \quad \lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = \sqrt{3/5}. \end{aligned}$$

Die Gewichte der zugehörigen Quadraturformeln bestimmt man gemäss

$$\alpha_i = \int_{-1}^1 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - \lambda_j}{\lambda_i - \lambda_j} dx = \frac{1}{L'_{n+1}(\lambda_i) L_n(\lambda_i)} \cdot \frac{(n!)^4 2^{2n+1}}{(2n)!^3 (2n+1)},$$

und für die Restglieder gilt

$$R^{(n)}(f) = \frac{2^{2n+3} [(n+1)!]^4}{(2n+3) [(2n+2)!]^3} f^{(2n+2)}(\zeta), \quad \zeta \in (-1, 1).$$

Für $n = 1$ und $n = 2$ ergeben sich also die Quadraturformeln

$$I^{(1)}(f) = f(-\sqrt{1/3}) + f(\sqrt{1/3}) = \int_{-1}^1 f(x) dx - \frac{1}{135} f^{(4)}(\zeta),$$

$$\begin{aligned} I^{(2)}(f) &= \frac{1}{9} \{5f(-\sqrt{3/5}) + 8f(0) + 5f(\sqrt{3/5})\} \\ &= \int_{-1}^1 f(x) dx - \frac{1}{15.750} f^{(6)}(\zeta), \quad \zeta \in (-1, 1). \end{aligned}$$

Gauss'sche Quadraturformeln über einem beliebigen (beschränkten) Intervall $[a, b]$ gewinnt man durch Anwendung der Koordinatentransformation $\varphi : [-1, 1] \rightarrow [a, b]$,

$$y = \varphi(x) = \frac{b-a}{2} x + \frac{b+a}{2}. \quad (8.3.4)$$

Es ist dann

$$\begin{aligned} \int_a^b f(y) dy &= \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f(\varphi(x)) dx \\ &= \frac{b-a}{2} \sum_{i=0}^n \alpha_i f(\varphi(\lambda_i)) + \frac{b-a}{2} R^{(n)}(f(\varphi(\cdot))) \end{aligned}$$

wobei

$$R^{(n)}(f(\varphi(\cdot))) = \frac{2^{(2n+3)}(n+1)!^4}{(2n+3)(2n+2)!^3} \underbrace{\frac{d^{2n+2}}{dx^{2n+2}} f(\varphi(\zeta))}_{\left(\frac{b-a}{2}\right)^{2n+2} f^{(2n+2)}(\varphi(\zeta))}$$

d.h.: Die Stützstellen und Gewichte der Quadraturformel $(2n+2)$ -ter Ordnung über $[a, b]$,

$$I^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n \tilde{\alpha}_i f(\tilde{\lambda}_i),$$

sind gegeben durch

$$\tilde{\lambda}_i = \frac{b-a}{2} \lambda_i + \frac{b+a}{2}, \quad \tilde{\alpha}_i = \frac{b-a}{2} \alpha_i, \quad i = 0, \dots, n.$$

Für $n = 1$ und $n = 2$ erhalten wir mit $c = \frac{b+a}{2}$ und $h = \frac{b-a}{2}$ die Quadraturformeln

$$I^{(1)}(f) = \frac{b-a}{2} \{f(c - \sqrt{1/3h}) + f(c + \sqrt{1/3h})\},$$

$$I^{(2)}(f) = \frac{b-a}{18} \{5f(c - \sqrt{3/5h}) + 8f(c) + 5f(\sqrt{3/5h})\}.$$

Die zugehörigen summierten Gauss'schen Quadraturformeln haben die Gestalt ($x_j = a + jh$, $h = (b-a)/N$):

$$I_h^{(1)}(f) = \frac{h}{2} \sum_{j=0}^{N-1} \{f(x_j + h') + f(x_{j+1} - h')\}$$

mit $h' = (\frac{1}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}})h \sim 0.2113249h$,

$$I_h^{(2)}(f) = \frac{h}{18} \sum_{j=0}^{N-1} \{5f(x_j + h') + 8f(x_j + \frac{1}{2}h) + 5f(x_{j+1} - h')\}$$

mit $h' = (\frac{1}{2} - \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{5}})h \sim 0.1127012h$.

Theorem 8.3.3 (Konvergenz der Gauss-Quadratur)

Sei $I^{(n)}(f)$ die $(n+1)$ -punktige Gauss-Legendre-Formeln zur Integration von

$$I(f) = \int_{-1}^1 f(x) dx.$$

Für jede Funktion $f \in C[-1, 1]$ konvergiert dann $I^{(n)}(f) \rightarrow I(f)$ ($n \rightarrow \infty$).

Beweis: Für die Gewichte der Gauss-Legendre-Formel gilt

$$I^{(n)}(f) = \sum_{i=0}^n \alpha_i^{(n)} f(\lambda_i^{(n)}), \quad \alpha_i^{(n)} > 0, \quad \sum_{i=0}^n \alpha_i^{(n)} = 2.$$

Sei $\varepsilon > 0$ beliebig vorgegeben. Nach dem Weierstrass'schen Approximationssatz gibt es ein $p_\varepsilon \in \mathbb{P}_m$ (m hinreichend gross), sodass

$$\max_{-1 \leq x \leq 1} |f(x) - p_\varepsilon(x)| \leq \frac{\varepsilon}{4}.$$

Es ist $R^{(n)}(p_\varepsilon) = 0$ für $2n + 2 > m$ hinreichend gross. Für solche n ist also

$$|I(f) - I^{(n)}(f)| \leq \underbrace{|I(f - p_\varepsilon)|}_{\leq \frac{\varepsilon}{4} \cdot 2} + \underbrace{|I(p_\varepsilon) - I^{(n)}(p_\varepsilon)|}_{=0} + \underbrace{|I^{(n)}(p_\varepsilon - f)|}_{\leq \frac{\varepsilon}{4} \cdot 2} \leq \varepsilon.$$

Wegen der beliebigen Wahl von $\varepsilon > 0$ muss $I^{(n)}(f) \rightarrow I(f)$ konvergieren für $n \rightarrow \infty$. □

Die Methode zur Gewinnung der Gauss-Legendre-Formeln zur “optimalen” Berechnung von $I(f)$ lässt sich übertragen auf den Fall von Integralen

$$I(f\omega) = \int_a^b f(x) \omega(x) dx$$

mit einer integrierbaren Gewichtsfunktion $\omega(x) > 0$ auf (a, b) , wobei ω auch endlich viele Nullstellen besitzen darf. Hierbei verwendet man als Stützstellen gerade die Nullstellen der bzgl. des gewichteten Skalarprodukts

$$(p, q)_\omega = \int_a^b p(x) q(x) \omega(x) dx$$

orthogonalen Polynome, was durch Satz 8.3.1 gesichert ist; Satz 8.3.2 gilt dann sinngemäss.

Beispiel 8.3.4 $[a, b] = [-1, 1]$, $\omega(x) = (1 - x^2)^{-1/2}$.

Die orthogonalen Polynome sind in diesem Fall die “Tschebyscheff-Polynome” $T_n(x) \in \mathbb{P}_n$, die durch die rekursive Beziehung

$$T_0(x) = 1, \quad T_1(x) = x, \quad T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x), \quad n \geq 1$$

bestimmt sind. Die Stützstellen und Gewichte der zugehörigen Quadraturformeln sind

$$\lambda_i = \cos\left(\frac{\pi}{2} \frac{2i+1}{n+1}\right), \quad \alpha_i = \frac{\pi}{n+1}, \quad i = 0, \dots, n.$$

Die Restglieder haben die Form

$$R^{(n)}(f) = \frac{2\pi}{2^{2n+2}(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\zeta), \quad \zeta \in (-1, 1).$$

Fall $n = 2$: $\int_{-1}^1 f(x) \omega(x) dx = \frac{\pi}{3} \left\{ f\left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + f(0) + f\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) \right\} + \frac{\pi}{23040} f^{(6)}(\zeta).$