

1. Wir betrachten die Funktion

$$f(x) = e^{1+x^2} - 20 \quad \text{für } x \in \mathbb{R}.$$

a) Bestimmen Sie die Linearisierung von  $f(x)$  in  $x_0 = 1$ .

3 Punkte

b) Was ist der Wertebereich von  $f(x)$ ?

2 Punkte

c) Sei  $F(x)$  die Lösung des Anfangswertproblems

$$\begin{cases} F'(x) = f(x) \\ F(0) = 2. \end{cases}$$

Ist  $F(1)$  grösser oder kleiner als 2? Sie brauchen  $F(x)$  **nicht** zu bestimmen. Vergessen Sie nicht, Ihre Antwort zu begründen.

3 Punkte

**Lösung.** a) Die Linearisierung ist gegeben durch:

$$f(1) + f'(1)(x - 1)$$

Auswerten zeigt  $f(1) = e^2 - 20$  (**1 Punkt**) sowie  $f'(x) = 2xe^{1+x^2}$  mit  $f'(1) = 2e^2$  (**1 Punkt**). Daher:

$$f(1) + f'(1)(x - 1) = e^2 - 20 + 2e^2 \cdot x - 2e^2 = 2e^2 \cdot x - e^2 - 20.$$

(**1 Punkt** für das Resultat)

b) Man bemerke, dass das Bild von  $1 + x^2$  das ganze Intervall  $[1, +\infty[$  ist. Dadurch nimmt  $e^{1+x^2}$  alle Werte im Intervall:

$$[e^2, +\infty[,$$

an. Somit ist die Wertemenge von  $f$  genau:

$$[e^2 - 20, +\infty[.$$

Je **1 Punkt** für die beiden Intervallgrenzen.

c) Beachte, dass:

$$F'(x) = f(x) = e^{1+x^2} - 20.$$

Wir wollen die Monotonie-Eigenschaften von  $F$  und damit die Vorzeichen der Werte von  $f$  bestimmen:  $F$  ist (streng) monoton fallend auf Intervallen mit  $F'(x) = f(x) \leq 0$  bzw.  $F'(x) = f(x) < 0$ . (**1 Punkt** für die Idee,  $f(x) < 0$  zu untersuchen.) Dies ist der Fall, wenn:

$$e^{1+x^2} - 20 < 0 \Rightarrow 1 + x^2 < \ln(20) \Rightarrow x^2 < \ln(20) - 1 = \ln\left(\frac{20}{e}\right)$$

Man bemerke, dass  $1^2 < \ln(20/e)$ . Da dasselbe für alle  $x^2$  mit  $x \in [0, 1]$  gilt, wissen wir: **(1 Punkt)**

$F$  ist streng monoton fallend auf  $[0, 1]$ .

Dadurch gilt aber auch:

$$F(1) < F(0) = 2,$$

also ist  $F(1)$  strikt kleiner als 2. **(1 Punkt für die Schlussfolgerung)**

□

---

2. a) Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der Differentialgleichung

$$y'' - 2y' + 5y = 8e^{-x}.$$

4 Punkte

- b) Lösen Sie das Anfangswertproblem

$$2yy' = y^2 + 3, \quad y(0) = 2.$$

4 Punkte

**Lösung.** a) Die DGL ist hier linear und inhomogen. Entsprechend hat die allgemeine Lösung die folgende Form:

$$y(x) = y_{part}(x) + y_{hom}(x),$$

wobei  $y_{part}(x)$  eine beliebige Lösung der DGL ist und  $y_{hom}(x)$  die allgemeine Lösung der zugehörigen homogenen DGL:

$$y'' - 2y' + 5y = 0.$$

Betrachten wir zuerst die homogene DGL. Hierbei machen wir wie in der Vorlesung den Ansatz  $y(x) = e^{\lambda x}$  und setzen dies ein:

$$y''(x) - 2y'(x) + 5y(x) = e^{\lambda x} (\lambda^2 - 2\lambda + 5) = 0.$$

Lösen wir nun die Gleichung  $\lambda^2 - 2\lambda + 5 = 0$ , so finden wir:

$$\lambda = \frac{2 \pm \sqrt{(-2)^2 - 4 \cdot 5}}{2} = 1 \pm \sqrt{-4} = 1 \pm 2i$$

Gemäss der Vorlesung hat also die allgemeine reelle Lösung die Form:

$$y_{hom}(x) = C_1 \cdot e^x \cos(2x) + C_2 \cdot e^x \sin(2x),$$

mit  $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$  beliebige Parameter. Das Finden der allgemeinen homogenen Lösung gibt **1 Punkt**, auch wenn man direkt das charakteristische Polynom schreibt (d.h. ohne Ansatz). Um die inhomogene DGL zu lösen, brauchen wir noch eine partikuläre Lösung und dazu machen wir den Ansatz (**1 Punkt** für den Ansatz):

$$y_{part}(x) = A \cdot e^{-x},$$

mit  $A \in \mathbb{R}$ . Einsetzen zeigt:

$$y''_{part}(x) - 2y'_{part}(x) + 5y_{part}(x) = A \cdot e^{-x} ((-1)^2 - 2(-1) + 5) = 8Ae^{-x} = 8e^{-x}$$

Hieraus ergibt sich die Gleichung  $8A = 8$  und somit:

$$y_{part}(x) = e^{-x}.$$

Das Auffinden der speziellen Lösung gibt abermals **1 Punkt**. Einsetzen zeigt nun also:

$$y(x) = e^{-x} + C_1 e^x \cos(2x) + C_2 e^x \sin(2x),$$

für Parameter  $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$ . Das gibt nochmals **1 Punkt**, da dies das Verständnis der Struktur der allgemeinen Lösung beweist (Punkt wird auch erteilt, wenn an früherer Stelle die Formel  $y(x) = y_{hom}(x) + y_{part}(x)$  angegeben wird).

b) Die DGL ist separierbar und lässt sich wie folgt umschreiben:

$$\frac{2yy'(x)}{y^2 + 3} = 1.$$

Integrieren auf beiden Seiten ergibt nun:

$$\int \frac{2y}{y^2 + 3} dy = \int 1 dx + k \quad \text{mit } k \in \mathbb{R}$$

also

$$\ln(y^2 + 3) = x + k.$$

Setzen wir den Anfangswert  $y(0) = 2$  ein, so finden wir  $k = \ln(7)$ . Umformen zeigt nun:

$$y^2 + 3 = e^{x+\ln(7)} \iff y^2 = 7e^x - 3.$$

Da  $y(0) = 2$  positiv ist, wählen wir die positive Wurzel:

$$y(x) = \sqrt{7e^x - 3} \quad \text{definiert für } x \geq \frac{3}{7}.$$

Hierbei gibt der Ansatz zur Separation **1 Punkt**, eine korrekte Integration auf beiden Seiten ebenfalls **1 Punkt**, das Einsetzen des Anfangswertes erneut **1 Punkt** und der **letzte Punkt** wird für das Auflösen und Finden von  $y(x)$  (auch wenn der Definitionsbereich nicht angegeben wird).

□

3. Wir betrachten die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 6 & 6 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

a) Ist das folgende System lösbar?

$$A\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Falls ja, bestimmen Sie eine partikuläre Lösung.

Falls nein, erklären Sie warum keine Lösung existiert.

3 Punkte

b) Bestimmen Sie eine Basis der Lösungsmenge des Systems  $A\vec{x} = \vec{0}$ .

3 Punkte

c) Was ist die Dimension des Raums aller Vektoren  $\vec{v}$ , für die das System  $A\vec{x} = \vec{v}$  lösbar ist?

2 Punkte

**Lösung.** a) Durch elementare Zeilenumformungen sehen wir:

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 6 & 6 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Diese ZSF (oder eine äquivalente Vereinfachung) gibt **1 Punkt**. Hieraus erkennt man dank der Zeilenstufenform, dass das System  $A\vec{x} = \vec{b}$  für alle  $\vec{b} \in \mathbb{R}^3$  lösbar ist, wie in der Vorlesung gesehen (**1 Punkt**). Eine spezielle Lösung  $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$  kann man bestimmen, indem man alle Variablen, welche nicht zu Diagonalelementen der Zeilenstufenform gehören (in diesem Fall  $x_4$ ) gleich Null setzt:

$$x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 1, \quad x_2 = -1, \quad x_3 = 0, \quad x_4 = 0.$$

Die letzte Gleichung folgt, da wir diesen Eintrag ignoriert haben. Daraus folgt also auch:

$$x_1 = 1 - 2x_2 - 2x_3 = 1 - 2 \cdot (-1) - 2 \cdot 0 = 3.$$

Eine partikuläre Lösung ist also:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Eine partikuläre Lösung gibt **1 Punkt**. Falls nur eine partikuläre Lösung angegeben ist, ohne vorab die Existenz zu begründen, werden trotzdem alle Punkte gegeben.

- b) Hierzu betrachten wir abermals die Zeilenstufenform wie vorhin. Jede Spalte, welche nicht zu einem Diagonalelement in der Zeilenstufenform gehört, gibt uns einen Freiheitsgrad. Also müssen wir das System  $A\vec{x} = \vec{0}$ , mit  $\vec{x}$  wie zuvor, welches wir auch schreiben können als:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & \vdots & 0 \\ 2 & 6 & 6 & 6 & \vdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & \vdots & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & \vdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \vdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & \vdots & 0 \end{pmatrix},$$

nach  $x_1, x_2$  und  $x_3$  in Abhängigkeit von  $x_4$  lösen. Das ergibt die Gleichungen (**1 Punkt** für maximal vereinfachte Gleichungen)

$$x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 0, \quad x_2 = 0, \quad x_3 + 2x_4 = 0$$

Folglich also  $x_2 = 0$  und  $x_3 = -2x_4$ . Setzt man dies in die erste Gleichung ein, so finden wir:

$$x_1 = -2x_2 - 2x_3 - x_4 = -2 \cdot 0 - 2 \cdot (-2x_4) - x_4 = 3x_4.$$

Die allgemeine Lösung des Systems ist also (**1 Punkt**)

$$\begin{pmatrix} 3x_4 \\ 0 \\ -2x_4 \\ x_4 \end{pmatrix} = x_4 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Also ist eine Basis des Lösungsraumes (**1 Punkt**)  $A\vec{x} = \vec{0}$  gegeben durch:

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- c) Die gesuchte Dimension ist die Dimension des Spaltenraums von  $A$ ,  $\dim S(A)$ . Gemäss des Rangsatzes gilt

$$4 = \dim \ker(A) + \dim S(A).$$

Es gibt **1 Punkt** für den Rangsatz. Gemäss Teil (b) ist  $\dim \ker(A) = 1$ . Somit ist  $\dim S(A) = 3$ . **1 Punkt** für das korrekte Resultat.

**Alternativ:** Gemäss der Zeilenstufenform wie in der ersten Teilaufgabe finden wir, für ein beliebiges  $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)^T \in \mathbb{R}^3$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & : & b_1 \\ 2 & 6 & 6 & 6 & : & b_2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & : & b_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & : & b_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & : & b_2 - 2b_1 - 2b_3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & : & b_3 \end{pmatrix}$$

Aus der Vorlesung wissen wir, dass aufgrund dieser Zeilenstufenform automatisch der Raum aller  $\vec{v}$  mit dieser Eigenschaft  $\mathbb{R}^3$  sein muss, also ist die von der Matrix  $A$  induzierte lineare Abbildung surjektiv.

□

## 4. Wir betrachten die Funktion

$$f(x, y) = x^2 + 2y^3 - 3y^2 + 1 \quad \text{für } (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

- a) Bestimmen Sie und klassifizieren Sie die kritischen Punkte von  $f$  (als lokales Maximum, lokales Minimum oder Sattelpunkt). 4 Punkte
- b) Wir betrachten die Verkettung  $f(x(t), y(t))$  von  $f(x, y)$  mit der folgenden Parametrisierung vom Einheitskreis:

$$\begin{cases} x(t) = \cos t \\ y(t) = \sin t \end{cases} \quad \text{für } t \in [0, 2\pi].$$

Bestimmen Sie die Ableitung dieser Verkettung für  $t = \pi$ . 3 Punkte

- c) Sei  $\vec{F} = \text{grad}(f)$ . Bestimmen Sie das Kurvenintegral vom Vektorfeld  $\vec{F}$  längs dem Viertelkreis mit der Parametrisierung

$$\begin{cases} x(t) = \cos t \\ y(t) = \sin t \end{cases} \quad \text{für } t \in [0, \frac{\pi}{2}].$$

3 Punkte

**Lösung.** a) Ein Punkt  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  ist genau dann kritisch, wenn:

$$\nabla f(x, y) = (0, 0) \quad \iff \quad \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0 = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$$

Man kann sehen, dass:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) &= 2x \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) &= 6y^2 - 6y = 6y(y - 1) \end{aligned}$$

Dadurch ist klar, dass die einzigen kritischen Punkte genau  $(0, 0)$ ,  $(0, 1)$  sind.

**1 Punkt** für beide kritischen Punkte zusammen. Um diese zu klassifizieren, brauchen wir die Hesse-Matrix von  $f$ :

$$\text{Hess}_f(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 12y - 6 \end{pmatrix}$$

Die Hesse-Matrix gibt **1 Punkt**. Durch Einsetzen sehen wir:

$$\text{Hess}_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix}$$

Dadurch hat die Hesse-Matrix bei  $(0, 0)$  jedoch eine negative Determinante, also ist  $(0, 0)$  ein Sattelpunkt. Die Schlussfolgerung für den Sattelpunkt gibt **1 Punkt**. Zudem finden wir bei  $(0, 1)$ :

$$\text{Hess}_f(0, 1) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$$

Man erkennt leicht, dass  $2 > 0$  und die Determinante  $2 \cdot 6 > 0$ . Also ist die Hesse-Matrix positiv definit und  $(0, 1)$  ein lokales Minimum. Die Schlussfolgerung für das Minimum gibt **1 Punkt**.

Falls falsche kritische Punkte berechnet wurden, aber die Bestimmung des Typs folgerichtig ist, gibt es **1 Punkt** für ein Max bzw Min, und **1 Punkt** für einen Sattelpunkt, allerdings nicht 2 Punkte, falls beide ein Minimum sind.

b) Man beachte, dass (**1 Punkt**):

$$\left. \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} \right|_{t=\pi} = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} \Big|_{t=\pi} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Gemäss der Kettenregel gilt (**1 Punkt**):

$$\left. \frac{d}{dt} f(x(t), y(t)) \right|_{t=\pi} = \nabla f(x(\pi), y(\pi)) \cdot \begin{pmatrix} \dot{x}(\pi) \\ \dot{y}(\pi) \end{pmatrix} = \nabla f(-1, 0) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Aus der vorherigen Teilaufgabe wissen wir:

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2x \\ 6y^2 - 6y \end{pmatrix} \Rightarrow \nabla f(-1, 0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Somit also (**1 Punkt** für das Endresultat):

$$\nabla f(-1, 0) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = 0.$$

c) Man bemerke, dass dann  $f$  ein Potential zum Vektorfeld  $\vec{F}$  ist. Dadurch gilt also ( $C$  ist hierbei der durch  $(x(t), y(t))$  parametrisierte Viertelkreis)(**1 Punkt**):

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = f\left(x\left(\frac{\pi}{2}\right), y\left(\frac{\pi}{2}\right)\right) - f(x(0), y(0)).$$

Daher reicht es also,  $f$  an diesen zwei Stellen auszuwerten. Man sieht:

$$\left(x\left(\frac{\pi}{2}\right), y\left(\frac{\pi}{2}\right)\right) = f(0, 1) = 0.$$

Ferner:

$$f(x(0), y(0)) = f(1, 0) = 2.$$

Daher gilt also:

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = 0 - 2 = -2.$$

Es gibt **2 Punkte** für das Resultat inklusive ersichtlicher Berechnung. 1 Punkt Abzug für Rechenfehler.

□

---

5. Die Ebene mit der Gleichung  $y = 2z$  schneidet den massiven geraden Kreiszyylinder  $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 \leq 4\}$  in einer Fläche  $S$ .

a) Parametrisieren Sie  $S$  mit Zylinderkoordinaten.

2 Punkte

b) Bestimmen Sie den Flächeninhalt von  $S$ .

4 Punkte

c) Mithilfe des Satzes von Stokes bestimmen Sie die Arbeit  $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ , die das Vektorfeld

$$\vec{F}(x, y, z) = \begin{pmatrix} yz \\ 2xz \\ x \end{pmatrix} \quad \text{für } (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

leistet bei einem Umlauf längs der Randkurve  $C$  von  $S$  im positiven Sinn, wenn von ganz oben beobachtet.

4 Punkte

**Lösung.** a) In Zylinderkoordinaten haben wir:

$$x = r \cos(\theta)$$

$$y = r \sin(\theta)$$

$$z = h$$

mit  $r \geq 0, \theta \in [0, 2\pi[, h \in \mathbb{R}$ . Nun sehen wir also, dass die (Un-)Gleichungen uns zu folgenden (Un-)Gleichungen in Zylinderkoordinaten führen:

$$y = r \sin(\theta) = 2h = 2z, \quad x^2 + y^2 = r^2 \leq 4 \Rightarrow 0 \leq r \leq 2, \quad r \sin(\theta) = 2h$$

Dadurch parametrisieren wir die Fläche  $S$  in Abhängigkeit von  $r, \theta$  wie folgt:

$$\Phi : ]0, 2[ \times ]0, 2\pi[ \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \Phi(r, \theta) := \begin{pmatrix} r \cos(\theta) \\ r \sin(\theta) \\ \frac{1}{2}r \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

**1 Punkt** für  $0 \leq r \leq 2$  und **1 Punkt** für  $z = \frac{1}{2}r \sin(\theta)$ .

b) Man bemerke, dass:

$$\begin{aligned} \Phi_r(r, \theta) \times \Phi_\theta(r, \theta) &= \begin{pmatrix} \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \\ \frac{1}{2} \sin(\theta) \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin(\theta) \\ r \cos(\theta) \\ \frac{1}{2}r \cos(\theta) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \sin(\theta) \cdot \frac{1}{2}r \cos(\theta) - \frac{1}{2} \sin(\theta) \cdot r \cos(\theta) \\ \frac{1}{2} \sin(\theta) \cdot (-r) \sin(\theta) - \cos(\theta) \cdot \frac{1}{2}r \cos(\theta) \\ \cos(\theta) \cdot r \cos(\theta) - \sin(\theta) \cdot (-r) \sin(\theta) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{1}{2}r \\ r \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Also:

$$|\Phi_r \times \Phi_\theta| = \frac{\sqrt{5}}{2}r$$

(2 Punkte, davon 1 Punkt für das Kreuzprodukt, 1 Punkt für den Betrag)

Der Flächeninhalt ist also:

$$\begin{aligned} \iint_S 1 \, dA &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} 1 \cdot \frac{\sqrt{5}}{2}r \, d\theta \, dr \\ &= \sqrt{5}\pi \int_0^2 r \, dr = \frac{\sqrt{5}}{2}\pi \cdot (2^2 - 0^2) = 2\sqrt{5}\pi. \end{aligned}$$

**1 Punkt** für das korrekte Resultat, **1 Punkt** für die korrekte allgemeine Form des Integrals inklusive korrekte Grenzen und Integrand.

c) Gemäss Satz von Stokes gilt (**1 Punkt**):

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \operatorname{rot} \vec{F} \cdot \vec{n} \, dA$$

Wir berechnen die Rotation von  $\vec{F}$  (**1 Punkt**):

$$\operatorname{rot} \vec{F}(x, y, z) := \begin{pmatrix} 0 - 2x \\ y - 1 \\ 2z - z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x \\ y - 1 \\ z \end{pmatrix}$$

Daher, mithilfe der Parametrisierung  $\Phi(r, \theta)$  aus der letzten Teilaufgabe:

$$\begin{aligned} \iint_S \operatorname{rot} \vec{F} \cdot d\vec{A} &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} -2r \cos(\theta) \\ r \sin(\theta) - 1 \\ \frac{1}{2}r \sin(\theta) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{1}{2}r \\ r \end{pmatrix} d\theta \, dr \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} -\frac{1}{2}r^2 \sin(\theta) + \frac{1}{2}r + \frac{1}{2}r^2 \sin(\theta) \, d\theta \, dr \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} \frac{1}{2}r \, d\theta \, dr \\ &= 2\pi. \end{aligned}$$

**1 Punkt** für das korrekte Resultat, inklusive Rechnung, bis auf Vorzeichen;

**1 Punkt** für das korrekte Vorzeichen.

□

6. Betrachten Sie das folgende Vektorfeld

$$\vec{F}(x, y) = \begin{pmatrix} y - \frac{y}{x^2+y^2} \\ x + \frac{x}{x^2+y^2} \end{pmatrix},$$

welches für  $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$  definiert ist.

a) Ist  $\vec{F}$  ein Gradientenfeld auf dem ersten Quadranten

3 Punkte

$$Q := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x, y > 0\}?$$

Ja:

Nein:

Begründung:

**Lösung.** Ja (1 Punkt): Wir berechnen zuerst die Vorticity des Vektorfeldes:

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial x} \left( x + \frac{x}{x^2+y^2} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left( y - \frac{y}{x^2+y^2} \right) \\ &= \left( 1 + \frac{(x^2+y^2) - x \cdot 2x}{(x^2+y^2)^2} \right) - \left( 1 - \frac{(x^2+y^2) - y \cdot 2y}{(x^2+y^2)^2} \right) \\ &= \frac{2}{x^2+y^2} - \frac{2x^2+2y^2}{(x^2+y^2)^2} = 0. \end{aligned}$$

(1 Punkt für die Rechnung.) Daher ist das Vektorfeld  $\vec{F}$  auf einfach zusammenhängenden Gebieten jeweils ein Gradientenfeld. Da  $Q$  einfach zusammenhängend ist, ist  $\vec{F}$  auf  $Q$  ein Gradientenfeld. (1 Punkt für die Schlussfolgerung.)

b) Ist  $\vec{F}$  ein Gradientenfeld auf  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ ?

3 Punkte

Ja:

Nein:

Begründung:

**Lösung.** Nein (1 Punkt): Da  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$  nicht einfach zusammenhängend ist, berechnen wir das Integral entlang des Kreises  $C$  mit Radius 1 um  $(0, 0)$ . Diesen parametrisieren wir wie üblich mittels:

$$\vec{r}: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \vec{r}(t) = (\cos(t), \sin(t))$$

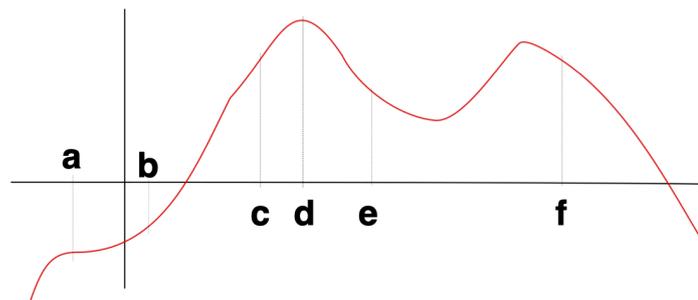
Es gilt:

$$\begin{aligned}\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \int_0^{2\pi} \vec{F}(\cos(t), \sin(t)) \cdot \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} dt \\ &= \int_0^{2\pi} 1 dt = 2\pi \neq 0.\end{aligned}$$

(1 Punkt für die Rechnung.) Dies beweist, dass das Vektorfeld  $\vec{F}$  **kein** Gradientenfeld auf  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$  ist. (1 Punkt für die Schlussfolgerung.)  $\square$

**Für Aufgaben 7-31:** Es gibt pro Frage zwei Punkte. Falsche oder mehrere Antworten werden mit null Punkten bewertet. **Nur** Antworten **auf dem Abgabebblatt** werden gezählt.

7. Wir betrachten die zweimal stetig differenzierbare Funktion  $f$  mit folgendem Graph. Wählen Sie die richtige Aussage:



- (a)  $f'$  besitzt mindestens 5 Nullstellen.  
 (b)  $f'$  besitzt mindestens 2 Sattelpunkte.  
 (c) Es gilt:  $f'(e) \cdot f''(e) \leq 0$ .  
 (d) Es gilt:  $f''(d) \geq f''(b)$ .

**Lösung.** Man bemerke, dass in **a** ein Sattelpunkt ist, in **d** ein lokales Maximum und zwischen **e** und **f** ein lokales Maximum und ein lokales Minimum existieren. Soweit ersichtlich gibt es keine anderen kritischen Punkte, also hat  $f'$  nur 4 Nullstellen mit Sicherheit. Ebenso wird aus obiger Beschreibung klar, dass nur ein garantierter Sattelpunkt existiert. In **d** haben wir ein lokales Maximum, also:

$$f''(d) \leq 0.$$

Andererseits ist  $f$  nahe **b** (strikt) konvex, also:

$$f''(b) > 0.$$

Somit ist auch  $f''(d) < f''(b)$ . Man bemerke aber, dass wir in **e** fallend sind, also  $f'(e) \leq 0$  und die Funktion dort in einer Umgebung auch konvex ist, also  $f''(e) \geq 0$ . Daraus folgt:

$$f'(e) \cdot f''(e) \leq 0.$$

□

8. Was ist der Grenzwert

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} x^{\frac{4}{x}} \quad ?$$

- (a) 0                      (b) 1                      (c) 2                      (d)  $+\infty$

**Lösung.** Wir sehen:

$$x^{\frac{4}{x}} = e^{\frac{4}{x} \ln(x)}$$

Da  $t \mapsto e^t$  stetig ist, reicht es also, den Grenzwert:

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{4}{x} \ln(x),$$

zu bestimmen und das Resultat in die Exponentialfunktion einzusetzen, um den gesuchten Grenzwert zu bestimmen. Man bemerke, dass:

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{1}{x} = +\infty, \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} \ln(x) = -\infty,$$

und somit:

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{4}{x} \ln(x) = -\infty.$$

Daher folgt auch:

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} x^{\frac{4}{x}} = 0.$$

□

9. Sei  $g(y)$  die Umkehrfunktion der Funktion

$$y = f(x) = x^3 + e^{(x+1)^5-1}.$$

Was ist der Wert der Ableitung von  $g$  an der Stelle  $y = f(0) = 1$ ?

- (a)  $g'(1) = -5$                       (c)  $g'(1) = -\frac{1}{5}$   
 (b)  $g'(1) = \frac{1}{5}$                       (d)  $g'(1) = 5$

**Lösung.** Da  $g$  die Umkehrfunktion zu  $f$  ist, wissen wir:

$$g'(1) = \frac{1}{f'(0)} = \frac{1}{5},$$

denn:

$$f'(x) = 3x^2 + 5(x+1)^4 e^{(x+1)^5-1} \Rightarrow f'(0) = 5.$$

□

10. Wie viele Nullstellen besitzt die Funktion  $f(x) = 2e^x - x - 2$  für  $x \in \mathbb{R}$ ?



**Alternativ:** Man beachte, dass gemäss Hauptsatz der Analysis, wenn  $F$  die Stammfunktion zu  $\ln(x^4 + e^4)$  mit  $F(0) = 0$  ist, die Funktion  $f$  gerade  $F(2x)$  ist. Daher gilt:

$$f'(x) = 2F'(2x) = 2\ln((2x)^4 + e^4) \Rightarrow f'(0) = 2\ln(e^4) = 8.$$

□

**12.** Welche der folgenden Aussagen über die Funktion

$$f(x) = x^4 + x^3$$

auf dem Intervall  $[-1, 0]$  ist richtig?

- (a)  $f$  nimmt auf  $[-1, 0]$  ihr globales Minimum im Punkt  $x = -\frac{1}{3}$  an.
- (b)  $f$  nimmt auf  $[-1, 0]$  ihr globales Minimum im Punkt  $x = -\frac{3}{4}$  an.
- (c)  $f$  nimmt auf  $[-1, 0]$  ihr globales Maximum im Punkt  $x = -\frac{3}{4}$  an.
- (d)  $f$  nimmt auf  $[-1, 0]$  ihr globales Maximum im Punkt  $x = -\frac{1}{3}$  an.

**Lösung.** Wir sehen, dass die kritischen Punkte in  $] - 1, 0[$  gerade die Nullstellen von  $f'(x) = 4x^3 + 3x^2 = x^2(4x + 3)$  sind. Daher sind diese:

$$x^2(4x + 3) = 0 \Rightarrow x = 0 \text{ oder } x = -\frac{3}{4}$$

Dadurch sind die Kandidaten für das globale Minimum und Maximum (welche in  $[-1, 0]$  gemäss Extremwertsatz angenommen werden) genau  $-1, -\frac{3}{4}$  und  $0$ . Nun wissen wir aber:

$$f(-1) = 1 - 1 = 0, \quad f(-\frac{3}{4}) = \frac{81}{256} - \frac{27}{64} = -\frac{27}{256}, \quad f(0) = 0.$$

(Nur das Vorzeichen von  $f(-\frac{3}{4})$  ist hier relevant, so dass man weiss, dass  $f(-\frac{3}{4}) < f(-1) = f(0)$ .) Dadurch wird das globale Minimum in  $x = -\frac{3}{4}$  angenommen. □

**13.** Die Nullstellen des Polynoms  $p(\lambda) = \lambda^4 + 81$  sind:

- (a)  $-3, 3, -3i, 3i$
- (b)  $3e^{i\frac{\pi}{4}}, 3e^{i\frac{3\pi}{4}}, 3e^{i\frac{5\pi}{4}}, 3e^{i\frac{7\pi}{4}}$
- (c)  $-9, 9, -9i, 9i$
- (d)  $9e^{i\frac{\pi}{4}}, 9e^{i\frac{3\pi}{4}}, 9e^{i\frac{5\pi}{4}}, 9e^{i\frac{7\pi}{4}}$

**Lösung.** Wir wollen die Gleichung:

$$\lambda^4 = -81 = 3^4 e^{i\pi},$$

für  $\lambda = re^{i\varphi}$  lösen. Nun folgt also:

$$\lambda^4 = r^4 e^{i \cdot 4\varphi} = 3^4 e^{i\pi}.$$

Somit  $r = 3$  und:

$$4\varphi = \pi, 3\pi, 5\pi, 7\pi, \dots$$

Das bedeutet:

$$\varphi = \frac{\pi}{4}, \frac{3\pi}{4}, \frac{5\pi}{4}, \frac{7\pi}{4}$$

Die Lösungen sind somit:

$$3e^{i\frac{\pi}{4}}, 3e^{i\frac{3\pi}{4}}, 3e^{i\frac{5\pi}{4}}, 3e^{i\frac{7\pi}{4}}$$

□

**14.** Die Determinante der Matrix  $\begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  ist

**Lösung.** Mit Laplace'schen Entwicklungen zuerst nach der 4. Spalte und danach nach der 3. Spalte, finden wir:

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = -\det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 1 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = 6 - 2 = 4.$$

**Alternativ:** Da die Determinante alternierend ist, gilt:

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} = 4 \cdot 1 = 4.$$

□

- (a)  $-4$ .                      (b)  $-1$ .                      (c)  $1$ .                      (d)  $4$ .

**15.** Welche Gleichung stellt die Ebene in  $\mathbb{R}^3$  durch den Punkt  $(1, 0, -1)$  und senkrecht zum Vektor  $(6, 5, 4)$  dar?

(a)  $x + 2y + 3z = 0$

(c)  $6x + 5y + 4z = 0$

(b)  $x + 2y + 3z = -2$

(d)  $6x + 5y + 4z = 2$

**Lösung.** Da  $(6, 5, 4)^T$  der Normalvektor zur Ebene ist, gilt:

$$6x + 5y + 4z = c.$$

Hierbei ist  $c$  ein reeller Parameter, der durch Einsetzen von  $(1, 0, -1)$  bestimmt werden kann:

$$c = 6 \cdot 1 + 5 \cdot 0 + 4 \cdot (-1) = 6 - 4 = 2.$$

Daher ist die gesuchte Gleichung  $6x + 5y + 4z = 2$ . □

**16.** Für welchen Wert vom Parameter  $c \in \mathbb{R}$  hat die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} c & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ \pi & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

mindestens einen Eigenwert, der *nicht reell* ist?

(a)  $c = 1$

(b)  $c = 2$

(c)  $c = 3$

(d)  $c = 4$

**Lösung.** Um die Eigenwerte zu bestimmen, benutzen wir das charakteristische Polynom:

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} c - \lambda & 1 & 0 \\ -1 & -\lambda & 0 \\ \pi & 2 & 3 - \lambda \end{pmatrix} &= (3 - \lambda) \det \begin{pmatrix} c - \lambda & 1 \\ -1 & -\lambda \end{pmatrix} \\ &= (3 - \lambda) (\lambda^2 - c\lambda + 1) \end{aligned}$$

Damit ein nicht-reeller Eigenwert existiert, muss also nun gelten, dass  $\lambda^2 - c\lambda + 1$  keine reellen Nullstellen hat. Dazu muss gelten:

$$(-c)^2 - 4 < 0 \Rightarrow c^2 < 4 \Rightarrow |c| < 2.$$

Also für  $c = 1$ . □

**17.** Wir betrachten das Anfangswertproblem:

$$\dot{\vec{y}}(t) = A\vec{y}(t), \quad \vec{y}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

wobei die Koeffizientmatrix  $A$  reell ist und  $3i - 4$  ein Eigenwert von  $A$  ist. Welche der folgenden Aussagen über die Lösung  $\vec{y}(t)$  dieses AWP's ist korrekt?

- (a)  $|\vec{y}(t)|$  bleibt für hinreichend grosse  $t$  immer grösser als 10.  
 (b)  $|\vec{y}(t)|$  bleibt für hinreichend grosse  $t$  immer kleiner als  $\frac{1}{10}$ .  
 (c)  $|\vec{y}(t)|$  bleibt stets konstant gleich  $\sqrt{2}$ .  
 (d)  $|\vec{y}(t)|$  oszilliert zwischen Werten grösser als 10 und kleiner als  $\frac{1}{10}$ .

**Lösung.** Man beachte, dass in diesem Fall genau  $-4 + 3i$  und  $-4 - 3i$  die Eigenwerte der Matrix  $A$  sind, denn  $A$  ist reell. Daraus folgt aber auch, dass:

$$y(t) = k_1 e^{-4t} (\cos(3t)\vec{u} - \sin(3t)\vec{s}) + k_2 e^{-4t} (\sin(3t)\vec{u} + \cos(3t)\vec{s}),$$

wobei  $\vec{u} + i\vec{s}$  Eigenvektor zum Eigenwert  $-4 + 3i$  ist und  $k_1, k_2 \in \mathbb{R}$ . Daraus ist aber sofort ersichtlich, wegen des exponentiellen Zerfalls von  $e^{-4t}$ , dass der Wert von  $|y(t)|$  für grosse  $t$  beliebig klein und somit insbesondere kleiner als  $1/10$  wird.  $\square$

18. Welchen Wert besitzt die Lösung des folgenden Anfangswertproblems zur Zeit  $t = 1$  ?

$$\dot{\vec{r}}(t) = \begin{pmatrix} -4(e^{-4t} + t) \\ 6t^2 - 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{r}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

- (a)  $\vec{r}(1) = \begin{pmatrix} -e^4 - 2 \\ 1 \end{pmatrix}$                       (c)  $\vec{r}(1) = \begin{pmatrix} \frac{1}{e^4} - 2 \\ 1 \end{pmatrix}$   
 (b)  $\vec{r}(1) = \begin{pmatrix} -e^4 - 2 \\ 6 \end{pmatrix}$                       (d)  $\vec{r}(1) = \begin{pmatrix} \frac{1}{e^4} - 2 \\ 6 \end{pmatrix}$

**Lösung.** Integration zeigt:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} 1 + \int_0^t -4(e^{-4s} + s) ds \\ 5 + \int_0^t (6s^2 - 1) ds \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{-4t} - 2t^2 \\ 2t^3 - t + 5 \end{pmatrix}$$

Daher folgt:

$$\vec{r}(1) = \begin{pmatrix} e^{-4} - 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$\square$

19. Welches Integral berechnet die Bogenlänge der Spirale mit Polargleichung

$$r = \theta^2, \quad 0 \leq \theta \leq 3 ?$$

(a)  $\int_0^3 \theta \sqrt{\theta^2 + 4} d\theta$

(c)  $\int_0^9 \theta \sqrt{9 - \theta} d\theta$

(b)  $\int_0^3 \theta^2 \sqrt{\theta^2 + 4} d\theta$

(d)  $\int_0^9 \theta^2 \sqrt{9 - \theta} d\theta$

**Lösung.** Man parametrisiert die Kurve mittels:

$$\gamma(\theta) = (\theta^2 \cos(\theta), \theta^2 \sin(\theta))$$

Dann gilt für die Bogenlänge:

$$\begin{aligned} \int_0^3 |\dot{\gamma}(\theta)| d\theta &= \int_0^3 \left| \begin{pmatrix} 2\theta \cos(\theta) - \theta^2 \sin(\theta) \\ 2\theta \sin(\theta) + \theta^2 \cos(\theta) \end{pmatrix} \right| d\theta \\ &= \int_0^3 \sqrt{4\theta^2 + \theta^4} d\theta \\ &= \int_0^3 \theta \sqrt{4 + \theta^2} d\theta \end{aligned}$$

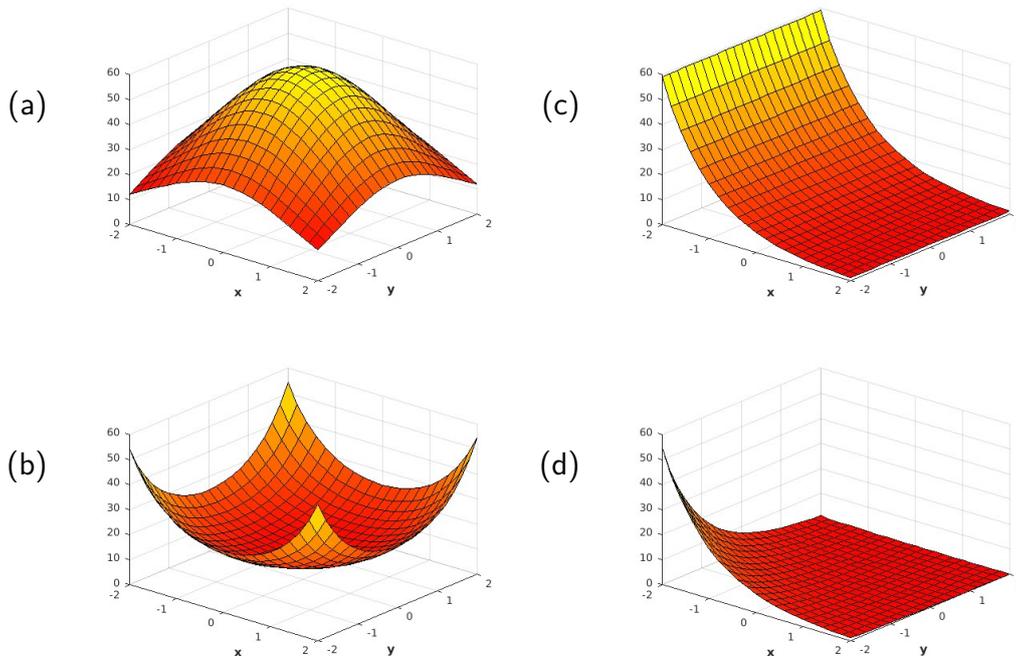
**Alternativ:** Man benutzt direkt die Formel für die Bogenlänge in Polarkoordinaten:

$$\int_0^3 \sqrt{[r(\theta)]^2 + [\dot{r}(\theta)]^2} d\theta = \int_0^3 \sqrt{\theta^4 + 4\theta^2} d\theta.$$

□

## 20. Welcher Graph passt zur Funktion

$$f(x, y) = e^{-x-y} ?$$



**Lösung.** Man beachte, dass  $f(x, y) = C$  genau dann, wenn:

$$-x - y = \ln(C)$$

Also sind die Niveaulinien Geraden in der Ebene mit Steigung  $-1$  (wenn man diese als Funktion in  $x$  betrachtet). Dies schliesst (a) und (b) bereits aus. Zumal die Funktion wächst, wenn entweder  $x$  oder  $y$  kleiner werden, folgt, dass (d) die korrekte Antwort ist.  $\square$

21. Für welchen Wert vom Parameter  $b$  stellt die Gleichung

$$2x + by + 3z = 11$$

die Tangentialebene vom Graphen der Funktion

$$f(x, y) = 4 - \sqrt{1 + x^2 + y^2}$$

an der Stelle  $(x_0, y_0) = (2, -2)$  dar?

(a)  $b = -4$

(c)  $b = 3$

(b)  $b = -2$

(d)  $b = 5$

**Lösung.** Die Tangentialebene hat die Formel:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(2, -2)(x - 2) + \frac{\partial f}{\partial y}(2, -2)(y + 2) - z = -f(2, -2)$$

Ausrechnen zeigt:

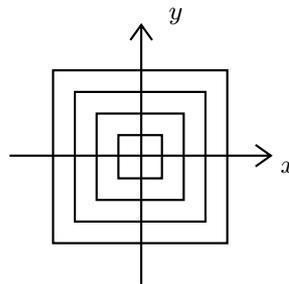
$$\frac{\partial f}{\partial x}(2, -2) = -\frac{2}{\sqrt{1 + 2^2 + (-2)^2}} = -\frac{2}{3}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(2, -2) = \frac{2}{\sqrt{1 + 2^2 + (-2)^2}} = \frac{2}{3}$$

Zudem  $f(2, -2) = 4 - 3 = 1$ . Also:

$$-\frac{2}{3}(x - 2) + \frac{2}{3}(y + 2) - z = -1 \Rightarrow 2x - 2y + 3z = 11$$

Also  $b = -2$ . □

22. Das folgende Bild stellt Niveaulinien einer Funktion  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  dar.



Welche der folgenden Funktionen hat Niveaulinien wie im Bild?

(a)  $f(x, y) = |x| + |y|$

(c)  $f(x, y) = |x + y| + |x - y|$

(b)  $f(x, y) = |x| - |y|$

(d)  $f(x, y) = |x + y| - |x - y|$

**Lösung.** Bei  $|x| - |y|$  wäre  $x = y$  und  $x = -y$  zwei Niveaulinien. Analog wären bei  $|x + y| - |x - y|$  die Geraden  $y = 0$  und  $x = 0$ , also die Koordinatenachsen, Niveaulinien. Bei  $|x| + |y|$  würde  $(x, y) = (t, 1 - t)$  für  $t \in [0, 1]$  ein Teil einer Niveaulinie sein. Zuletzt kann man sehen, dass wenn  $x \geq y \geq 0$ , dann:

$$|x + y| + |x - y| = x + y + x - y = 2x.$$

Analog kann man sehen, dass  $|x + y| + |x - y| = \max\{2|x|, 2|y|\}$  und die Niveaulinien dieser Funktion sind genau wie in der Skizze. □

23. Die Lemniskate  $y^2(1 - y^2) = x^2$  lässt sich...

- (a) in der Nähe des Punktes  $(1, 0)$  als Graph einer Funktion von  $x$  darstellen.
- (b) in der Nähe des Punktes  $(1, 0)$  als Graph einer Funktion von  $y$  darstellen.
- (c) in der Nähe des Punktes  $(0, 1)$  als Graph einer Funktion von  $x$  darstellen.
- (d) in der Nähe des Punktes  $(0, 1)$  als Graph einer Funktion von  $y$  darstellen.

**Lösung.** Man beachte, dass  $(1, 0)$  nicht auf der Lemniskate liegt. Daher bleibt es, den Punkt  $(0, 1)$  zu betrachten. Wenn  $f(x, y) = y^2(1 - y^2) - x^2$ , dann:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = -2x, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 2y(1 - y^2) - 2y^3$$

Man sieht also, dass:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) = -2$$

Daraus folgt, mit dem Satz über implizite Funktionen, dass (c) korrekt ist.  $\square$

24. Was ist der Koeffizient  $c$  im quadratischen Taylor Polynom

$$1 + x - y + cxy + \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2}$$

der Funktion  $f(x, y) = e^{x-y}$  um den Entwicklungspunkt  $(0, 0)$ ?

- (a)  $c = -1$
- (b)  $c = -\frac{1}{2}$
- (c)  $c = \frac{1}{4}$
- (d)  $c = 2$

**Lösung.** Man kann die Taylorentwicklung mithilfe partieller Ableitungen bestimmen und sehen, dass:

$$c = \frac{1}{2!} \cdot 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0, 0) = -e^{0-0} = -1.$$

**Alternativ:** Mit der ganzen Taylorreihe der Exponentialfunktion findet man

$$e^{x-y} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(x-y)^k}{k!} = 1 + (x-y) + \frac{1}{2}(x-y)^2 + \dots = 1 + x - y + \frac{1}{2}x^2 - xy + \frac{1}{2}y^2 + \dots$$

Also ist  $c = -1$ .  $\square$

25. Von welcher Differentialgleichung ist die Funktion

$$f(t, x) = \cos(x - 3t) + e^{x+3t}$$

eine Lösung?



$$(b) \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_{\frac{\sqrt{2}}{\sin \theta}}^2 r f(r \cos \theta, r \sin \theta) dr d\theta.$$

$$(c) \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\sqrt{2}}{\sin \theta}} r f(r \cos \theta, r \sin \theta) dr d\theta.$$

$$(d) \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{\frac{\sqrt{2}}{\cos \theta}}^2 r f(r \cos \theta, r \sin \theta) dr d\theta.$$

**Lösung.** In dem Integrationsgebiet gilt:

$$0 \leq x \leq \sqrt{2}, \quad 0 \leq y \leq x$$

Übersetzt man dies in Polarkoordinaten  $x = r \cos(\theta)$ ,  $y = r \sin(\theta)$ , so sieht man:

$$0 \leq y = r \sin(\theta) \leq r \cos(\theta) \leq x \leq \sqrt{2} \Rightarrow \tan(\theta) \leq 1 \Rightarrow 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4}$$

Für ein gegebenes  $\theta \in [0, \frac{\pi}{4}]$  haben wir nun:

$$r \cos(\theta) \leq \sqrt{2} \Rightarrow r \leq \frac{\sqrt{2}}{\cos(\theta)}$$

Das Integral ist also:

$$\int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\frac{\sqrt{2}}{\cos(\theta)}} r f(r \cos(\theta), r \sin(\theta)) dr d\theta$$

□

28. Welche der folgenden Gleichungen erfüllt die Fläche mit der Parametrisierung

$$\vec{r}(u, t) = \begin{pmatrix} 1 + u \cos t \\ -1 + u \sin t \\ \ln(u^2 + 1) \end{pmatrix}, \quad \text{für } u \geq 0, 0 \leq t \leq 2\pi ?$$

$$(a) (x + 1)^2 + (y - 1)^2 = e^{z-1}. \quad (c) \sqrt{(x - 1)^2 + (y + 1)^2} = e^z - 1.$$

$$(b) (x - 1)^2 + (y + 1)^2 = e^z - 1. \quad (d) \sqrt{(x + 1)^2 + (y - 1)^2} = e^{z-1}.$$

**Lösung.** Man sieht direkt:

$$(x - 1)^2 + (y + 1)^2 = u^2 \cos^2(t) + u^2 \sin^2(t) = u^2$$

Ebenso:

$$e^z = u^2 + 1 \Rightarrow e^z - 1 = u^2 = (x - 1)^2 + (y + 1)^2$$

□

29. Das räumliche Gebiet  $V$  wird in kartesischen Koordinaten durch die folgenden Ungleichungen beschrieben:

$$2 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 4, \quad z^2 \leq x^2 + y^2.$$

Welche der folgenden Ungleichungen beschreibt  $V$  in Kugelkoordinaten?

- (a)  $2 \leq \rho \leq 4, \quad \frac{\pi}{4} \leq \varphi \leq \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$   
 (b)  $2 \leq \rho \leq 4, \quad \frac{\pi}{4} \leq \varphi \leq \frac{3\pi}{4}, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$   
 (c)  $\sqrt{2} \leq \rho \leq 2, \quad \frac{\pi}{4} \leq \varphi \leq \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$   
 (d)  $\sqrt{2} \leq \rho \leq 2, \quad \frac{\pi}{4} \leq \varphi \leq \frac{3\pi}{4}, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$

**Lösung.** In Kugelkoordinaten gilt  $x^2 + y^2 + z^2 = \rho^2$ , also:

$$\sqrt{2} \leq \rho \leq 2$$

Ferner:

$$z^2 = \rho^2 \cos(\varphi)^2 \leq \rho^2 \sin(\varphi)^2 = x^2 + y^2$$

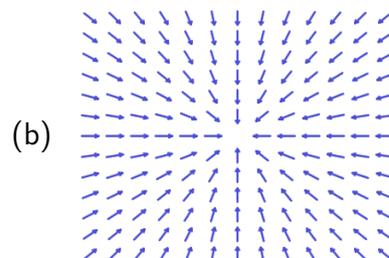
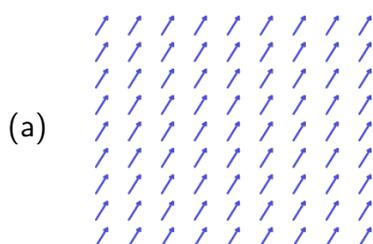
Daraus folgt:

$$1 \leq \frac{\sin(\varphi)^2}{\cos(\varphi)^2} \Rightarrow \tan(\varphi) \geq 1 \text{ oder } \tan(\varphi) \leq -1$$

Dies gilt genau, wenn  $\varphi \in [\frac{\pi}{4}, \frac{3\pi}{4}]$ . □

30. Welche Abbildung passt zur Vektorfeld

$$\vec{F}(x, y) = \begin{pmatrix} x \\ -y \end{pmatrix} ?$$





Daher also:

$$24a + 8 = 4 \Rightarrow 24a = -4 \Rightarrow a = -\frac{1}{6}.$$

□